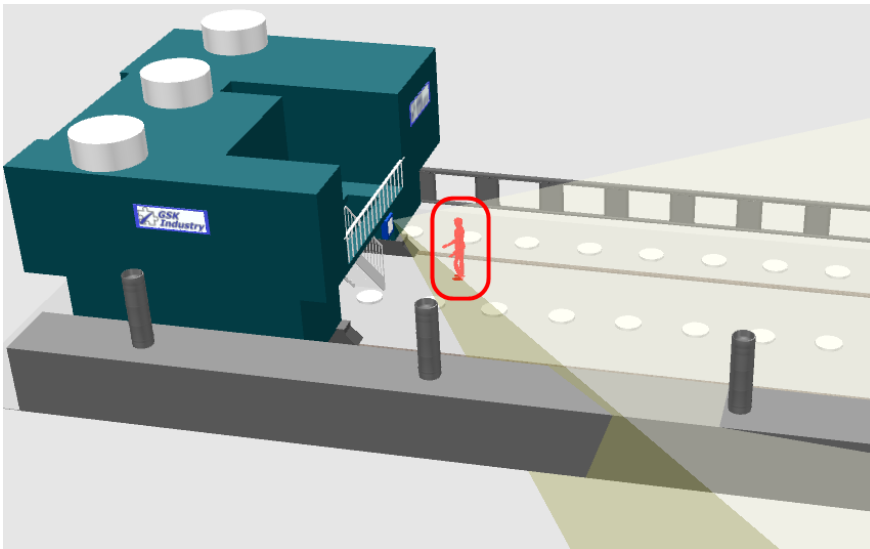


OPROGRAMOWANIE DO ANALIZY DANYCH 3D

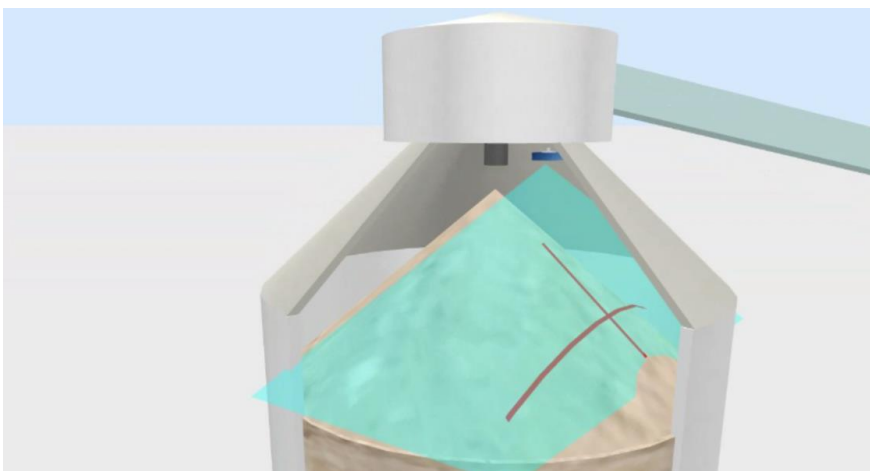
Interpretacja chmury danych z radaru 3D



Wizualizacja detekcji osób

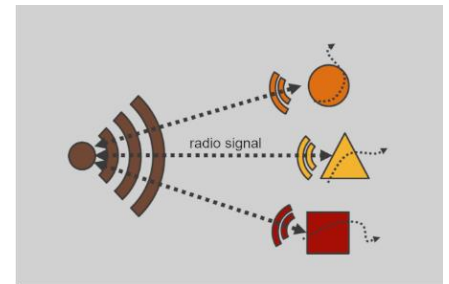
Cechy systemu:

- Grupowanie punktów do zbiorów o podobnych parametrach i filtrowanie zbiorów niepotrzebnych w danym procesie
- Pakiety danych w dowolnym protokole sieciowym
- Ciągła praca w czasie rzeczywistym



Wizualizacja obrazowania powierzchni

Zasada pracy radaru 3D



Radar 3D, w odróżnieniu od radarów 1D (służących głównie do pomiaru odległości), z każdym cyklem pomiarowym generuje chmurę danych.

Każdy punkt z tej chmury danych ma określone współrzędne i prędkość.

W związku z tym, aby jak najlepiej określić zbiór punktów charakteryzujących analizowany obiekt i wyeliminować w procesie detekcji tło oraz interferencje, konieczna jest obróbka danych poprzez autorskie oprogramowanie GSK Industry.

```

C:\Users\jbyzsek\AppData\Local\Programs\Python\Python38\python.exe
Nr pomiaru: 332 Liczba punktów: 36
Nr pomiaru: 334 Liczba punktów: 39
Nr pomiaru: 335 Liczba punktów: 37
Nr pomiaru: 336 Liczba punktów: 35
Nr pomiaru: 337 Liczba punktów: 36
Nr pomiaru: 338 Liczba punktów: 38
Nr pomiaru: 339 Liczba punktów: 38
Nr pomiaru: 340 Liczba punktów: 37
Nr pomiaru: 341 Liczba punktów: 32
Nr pomiaru: 342 Liczba punktów: 24
Nr pomiaru: 343 Liczba punktów: 24
Rozmiar i ilość odpowiedzi na 924 - ilość punktów do pobrania
Nr pomiaru: 344 Liczba punktów: 0
Nr pomiaru: 345 Liczba punktów: 38
Nr pomiaru: 346 Liczba punktów: 34
Nr pomiaru: 347 Liczba punktów: 36
Nr pomiaru: 348 Liczba punktów: 35
Nr pomiaru: 349 Liczba punktów: 35
Nr pomiaru: 350 Liczba punktów: 34
Nr pomiaru: 351 Liczba punktów: 38
Nr pomiaru: 352 Liczba punktów: 37
Nr pomiaru: 353 Liczba punktów: 38
Nr pomiaru: 354 Liczba punktów: 38
Nr pomiaru: 355 Liczba punktów: 35
Nr pomiaru: 356 Liczba punktów: 34
Nr pomiaru: 357 Liczba punktów: 34
  
```